

補注3 UV 曲線の係数を求める計算について（本文 8.1）

欠員率 v の対数、雇用失業率 u の対数の間に想定する UV 曲線 $\log(u) = \alpha + \beta \log(v)$ の係数 α, β は、通常の最小二乗法で求めている。ダービン・ワトソン比が 1 を大きく下回り、残差に自己相関があるので、よりの確な係数を求めるため、誤差項に 1 階の自己相関があるとした

$$\log(u_t) = \alpha + \beta \log(v_t) + \rho e_{t-1} + \varepsilon \quad (*)$$

というモデル式を設定し、 α, β を求めている。

このモデル式では、通常の最小二乗法による α, β の推計はできず、次のようにして行っている（縄田和満著「EViews による計量経済分析入門」、朝倉書店、2009 年、89 頁参照）。

二つの時系列 X_t, Y_t の実績が与えられたとする。添え字は時点を表し、 $1, \dots, n$ とする。今の場合、2001 年第 1 四半期から 2006 年第 4 四半期など、関数を推定する期間における各四半期の欠員率の対数值、雇用失業率の対数值である。

- 1 実績 X_t, Y_t ($t = 1, \dots, n$) を使って、通常の最小二乗法（定数項あり）で、

$$Y_t = \text{定数項} + aX_t + \varepsilon$$

の定数項と a を求める。得られた定数項と a を使って、各時点 $t = 1, \dots, n$ における残差

$$e_t = Y_t - (\text{定数項} + aX_t)$$

を計算する。

- 2 計算した各時点 $t = 1, \dots, n$ における残差 e_t を使って、通常の最小二乗法（定数項なし）で、

$$\text{残差 } e_t = \rho \times \text{1 期前の残差 } e_{t-1} + \varepsilon$$

の ρ を求める。つまり、 e_1, \dots, e_n から、

$$\frac{\sum_{t=2}^n e_t e_{t-1}}{\sum_{t=2}^n e_{t-1}^2}$$

を計算し、これを ρ と置く（定数項なしの最小二乗法で ρ を求める式）。

- 3 実績 X_t, Y_t ($t = 1, \dots, n$) と 2 で得られた ρ を使って、次の 3 本の時系列を計算する。

時点	R^*	X^*	Y^*
第 1 時点	$\sqrt{1 - \rho^2}$	$\sqrt{1 - \rho^2} X_1$	$\sqrt{1 - \rho^2} Y_1$
第 2 時点	$1 - \rho$	$X_2 - \rho X_1$	$Y_2 - \rho Y_1$
...
第 n 時点	$1 - \rho$	$X_n - \rho X_{n-1}$	$Y_n - \rho Y_{n-1}$

- 4 R_t^*, X_t^*, Y_t^* ($t = 1, \dots, n$) を使って、通常の最小二乗法（定数項なし）で、

$$Y_t^* = \alpha R_t^* + \beta X_t^* + \varepsilon$$

の α と β を求める。これらを求める α と β とする。

補足

モデル式(*)の α と β を求める方法は、コ克蘭・オーカット法など、他にもいくつかある。上で述べた方法の拡張として、得られた α と β をそれぞれ1の定数項と a として、1から再度、2、3、4を行うと、また新たな α 、 β が得られるが、この過程を、得られる α 、 β が一つ前の段階の α と β と変わらなくなる（或いは2の ρ が変わらなくなる）まで繰り返すという方法もある。また、最尤法の考え方で、計算機で数値的に α 、 β を求める方法もある。得られる結果は、方法によって若干異なる。